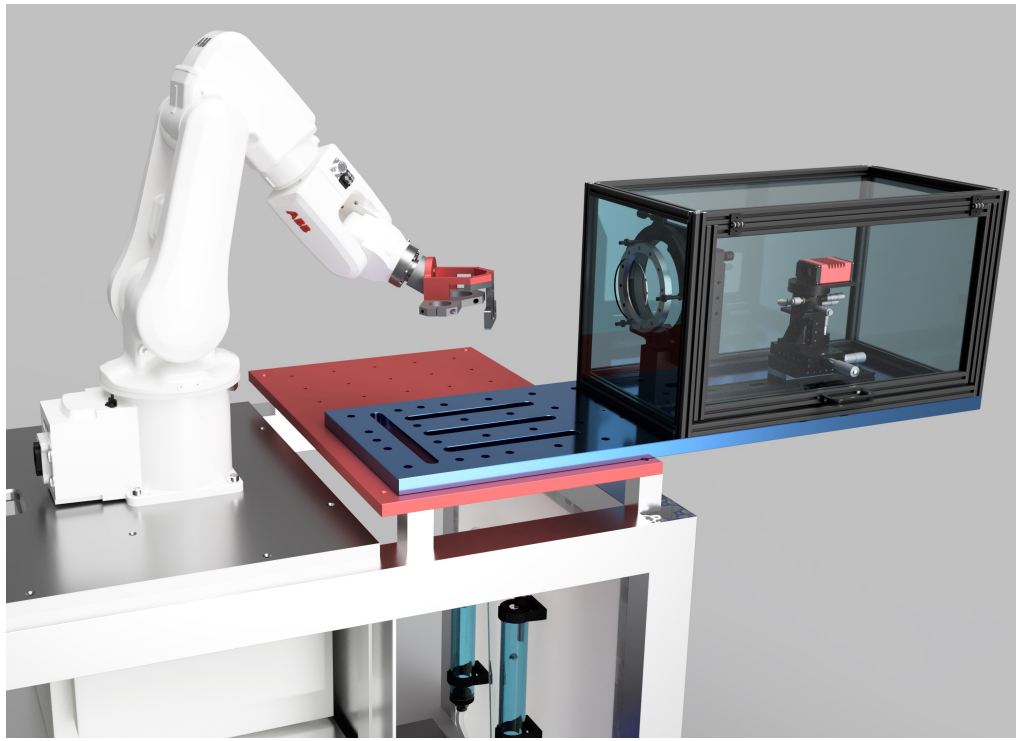
# Entwicklung eines Kamerasensors für ein online Positionsmessgerät

## Zielsetzung und Ihre Aufgaben:

- Hardwarenahe Softwareentwicklung in Python für neuartige, hochmoderne Kameraplattform
- Entwicklung von Algorithmen zur Aufnahme von Bildern in 5K @ 100 FPS
- Implementierung eines Kommunikationsprotokolls
- Vernetzung der Komponenten (Kamera, NVIDIA Jetson, Server) mit 40 Gbit/s Hardware
- Integration in die bestehende Roboterzelle
- Online-Vermessung eines Industrieroboters mit der entwickelten Kameraplattform



**Ansprechpartner (Erstbetreuer):** Prof. Rainer Börret

**E-Mail:** rainer.boerret@hs-aalen.de

**Tel.:** 07361/576-3482